# (19)日本国特許庁 (JP) (12) 公 開 特 許 公 報 (A)

FΙ

(11)特許出願公開番号

# 特開平6-339753

(43)公開日 平成6年(1994)12月13日

(51) Int.Cl.5

識別配号 庁内整理番号

B 2 2 D 11/06

330 B 7362-4E

11/10

310 N 7362-4E

3 2 0 A 7362-4E

技術表示箇所

# 審査請求 未請求 請求項の数5 FD (全 9 頁)

(21)出願番号

特願平3-98261

(22)出願日

平成3年(1991)4月3日

(32)優先日

(31)優先権主張番号 PJ9458

(33)優先権主張国

1990年4月4日 オーストラリア(AU) (71)出願人 000000099

石川島播磨重工業株式会社

東京都千代田区大手町2丁目2番1号

(71)出顧人 591088364

ピーエイチピー スティール (ジェイエ ルエイ) プロプライエタリ リミテッド BHP STEEL (JLA) PT Y. LTD.

オーストラリア ニュー サウス ウェー ルズ シドニー カスルレー ストリート

(74)代理人 弁理士 山田 恒光 (外1名)

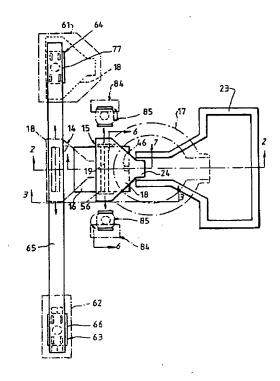
最終頁に続く

# (54)【発明の名称】 金属ストリップ鋳造方法及び装置

#### (57)【要約】

【目的】 双ロール鋳造法を鉄金属の鋳造に使う。

【構成】 湯をタンディッシュ18及び供給ノズル19 を介し対の平行鋳造ロール16に供給し、平行鋳造ロー ル16を冷却することにより平行鋳造ロール表面上で殻 凝固を生じさせて平行鋳造ロール間隙に通し、鋳造を行 なう。予め、タンディッシュ18と、供給ノズル19 と、平行鋳造ロール16上に湯溜を形成する側閉板56 を別々に使用温度に予熱して迅速に作動アセンブリに組 立て、予熱した構成部品に不均一又は局部的な冷却が生 じる前に鋳造を始める。平行鋳造ロール16は、予熱し た構成部品を組付ける第1ステーションと鋳造を行う第 2ステーションとの間を移動可能な鋳造ロール台車13 に取付ける。



2

## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 タンディッシュと供給ノズルを通して対の平行鋳造ロールに注湯する型の金属ストリップ鋳造方法において、鋳造作業開始前に供給ノズルとタンディッシュを予熱し、予熱した供給ノズルとタンディッシュを鋳造ライン上にあるか或いは鋳造ラインから離れた位置にある平行鋳造ロール直上の位置に移動させ、平行鋳造ロールが鋳造ラインに位置する状態でタンディッシュに注湯して供給ノズルを経て平行鋳造ロール間隙へと流すことを特徴とする金属ストリップ鋳造方法。

【請求項2】 供給ノズルとタンディッシュを1000 ℃~1300℃に予熱し、予熱後注湯を開始するまでの 所要時間を3分間以内とする請求項1に記載の金属スト リップ鋳造方法。

【請求項3】 第1ステーションと第2ステーションと の間を移動可能な鋳造ロール台車と、互に平行に前記鋳 造ロール台車に取付けられて間に間隙を形成する対のほ ぼ水平な鋳造ロールと、前記鋳造ロール台車に取付可能 で湯を鋳造ロール間隙に送給できる供給ノズルと、前記 鋳造ロール台車に取付可能で前記供給ノズルに湯を送給 できるタンディッシュと、前記供給ノズルとタンディッ シュを予熱する装置と、予熱した供給ノズル及びタンデ ィッシュを予熱装置から前記第1ステーションへと移送 して該第1ステーションで鋳造ロール台車に取付ける移 送装置と、前記鋳造ロール台車を駆動可能で予熱した供 給ノズル及びタンディッシュを前記鋳造ロール台車と共 に前記第1ステーションから第2ステーションへと移送 する台車駆動装置と、該第2ステーションで湯をタンデ ィッシュに注ぐことのできる注湯装置とで構成されるこ とを特徴とする金属ストリップ鋳造装置。

【請求項4】 ロール間隙各端で1つづつ鋳造ロールに係合して、金属ストリップ鋳造装置使用時に平行鋳造ロール間隙上方に形成される湯溜の側閉部を成す対の取外し可能な側閉板と、側閉板予熱装置と、鋳造ロール台車が第2ステーションにある時に、予熱された側閉板を側閉板予熱装置から移動させて鋳造ロールと作動的に係合させることができる側閉板アプリケータ装置とを含む、請求項3に記載の金属ストリップ鋳造装置。

【請求項5】 側閉板アプリケータ装置を、当該流体圧シリンダ装置の圧力を掛けて側閉板をロールに偏寄させ 40 ることができる対の流体圧シリンダ装置で構成する、請求項4に記載の金属ストリップ鋳造装置。

## 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は鉄金属ストリップを鋳造 可能にした金属ストリップ鋳造方法及び装置に関する。

### [0002]

【従来の技術】冷却により急速凝固するアルミニウム等の非鉄金属の鋳造に双ロール鋳造が用いられ、ある程度 成功をおさめている。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、双ロール鋳造を鉄金属の鋳造に応用することは今まで成功していない。鉄金属は一般に凝固速度が遅いため、鋳造開始時に均一な冷却凝固を行うことが不可能であり、十分な連続鋳造を成し得ないからである。本発明は、このような問題点を解決することを目的とする。

#### [0004]

【課題を解決するための手段】本発明によれば、この目的は、双ロール鋳造装置の特定の構成部品を取外し可能とし、別個に予熱してから迅速に組立てて、予熱した構成部品が不均一に又は局部的に冷却する前に鋳造を開始することによって達成される。すなわち本発明はタンディッシュと供給ノズルを通して対の平行鋳造ロールに注湯する型の金属ストリップ鋳造方法において、鋳造作業開始前に供給ノズルとタンディッシュを予熱し、予熱した供給ノズルとタンディッシュを鋳造ライン上にあるか或いは鋳造ラインから離れた位置にある平行鋳造ロール直上の位置に移動させ、平行鋳造ロールが鋳造ラインに位置する状態でタンディッシュに注湯して供給ノズルを経て平行鋳造ロール間隙へと流すことを特徴とする金属ストリップ鋳造方法である。

【0005】供給ノズルとタンディッシュは1000℃ ~1300℃に予熱され、予熱後注湯を開始するまでの 時間を3分間以内とするのが好ましい。

【0006】本発明は又、第1ステーションと第2ステ ーションとの間を移動可能な鋳造ロール台車と、互に平 行に前記鋳造ロール台車に取付けられて間に間隙を形成 する対のほぼ水平な鋳造ロールと、前記鋳造ロール台車 に取付可能で湯を鋳造ロール間隙に送給できる供給ノズ ルと、前記鋳造ロール台車に取付可能で前記供給ノズル に湯を送給できるタンディッシュと、前記供給ノズルと タンディッシュを予熱する装置と、予熱した供給ノズル 及びタンディッシュを予熱装置から前記第1ステーショ ンへと移送して該第1ステーションで鋳造ロール台車に 取付ける移送装置と、前記鋳造ロール台車を駆動可能で 予熱した供給ノズル及びタンディッシュを前記鋳造ロー ル台車と共に前記第1ステーションから第2ステーショ ンへと移送する台車駆動装置と、該第2ステーションで 湯をタンディッシュに注ぐことのできる注湯装置とで構 成されることを特徴とする金属ストリップ鋳造装置を提 供する。

【0007】この金属ストリップ鋳造装置は、更に、ロール間隙各端で1つづつ鋳造ロールに係合して、金属ストリップ鋳造装置使用時に間隙上方に形成される湯溜の側閉部を成す対の取外し可能な側閉板と、側閉板予熱装置と、鋳造ロール台車が第2ステーションにある時に、予熱された側閉板を側閉板予熱装置から移動させて鋳造ロールと作動的に係合することができる側閉板アプリケータ装置とを含むのが好ましい。

3

【0008】側閉板アプリケータ装置は、側閉板を側閉板予熱器の位置から相互接近動するよう動かすことができ、当該流体圧シリンダ装置で圧力を掛けて側閉板をロールに偏寄させることができる対の流体圧シリンダ装置で構成することができる。

#### [0009]

【作用】鋳造作業開始前に供給ノズルとタンディッシュを予熱し、予熱した供給ノズルとタンディッシュを鋳造ラインにある平行鋳造ロール直上の位置に移動させ、タンディッシュ及び供給ノズルを介し平行鋳造ロール間隙へと注湯する。又は、供給ノズルとタンディッシュを移動させて鋳造ライン外にある平行鋳造ロールに組付けて平行鋳造ロール間隙の直上位置に位置決めし、平行鋳造ロールと供給ノズルとタンディッシュとからなるアセンブリを鋳造ステーションへと移動させて、タンディッシュ及び供給ノズルを介して平行鋳造ロール間隙へと注湯する。従って、鋳造開始作業が短時間で行われるため鉄金属ストリップの鋳造をもうまく行うことができる。

【0010】供給ノズルとタンディッシュは1000℃ ~1300℃に予熱され、予熱後3分間以内に注湯を開 始するので、鋳造は良好に行なわれる。

【0011】又側閉板を平行鋳造ロール端部にあてがうことにより、鋳造は更に一層良好に行われる。

【0012】本発明によれば鉄金属鋳造開始時の特に厳しい問題に打ち勝つことができるが、本発明は鉄金属鋳造に限定されるものではなく、アルミニウム等の非鉄金属鋳造に適用することもできる。

## [0013]

【実施例】以下、本発明を更に十分に説明するため、本 30 発明による装置の好適実施例とその作動を図面を参照しつつ詳述する。

【0014】図示の鋳造装置は工場床12に立てられた 主機フレーム11を含み、主機フレーム11は、第1ス テーションであるアセンブリステーション14と第2ス テーションである鋳造ステーション15との間を水平移 動可能な鋳造ロール台車13を支持する。鋳造ロール台 車13は対の平行鋳造ロール16を担持し、それに湯が 鋳造時に取鍋17からタンディッシュ18と供給ノズル 19を介して供給される。平行鋳造ロール16は水冷さ れるので、動いている平行鋳造ロール16表面上で殻が 凝固して平行鋳造ロール16間隙に至り、ロール出口で 凝固ストリップ20となる。これを基準コイラ21に送 給し、後に第2コイラ22へと移送する。容器23を鋳 造ステーション15に隣接して主機フレーム11に取付 けることにより、湯がタンディッシュ18の溢流口24 を通って、又は、鋳造作業中にストリップの甚だしい変 形等の不具合が起きた場合にはタンディッシュ18片側 の緊急プラグ25を引抜くことにより、この容器に移さ れる。

【0015】鋳造ロール台車13の台車フレーム31に 取付けたホイール32を主機フレーム11の一部に沿っ て延びるレール33に載せて鋳造ロール台車13全体を レール33に沿って移動可能とし、台車フレーム31の 担持する対のロールクレードル34には平行鋳造ロール 16を回転可能に取付ける。相補摺動部材35,36の 相互係合によりロールクレードル34を台車フレーム3 1上に取付けることにより、ロールクレードル34が油 圧シリンダ装置37,38により鋳造ロール台車13上 を動いて平行鋳造ロール16間隙を調節できるようにす る。鋳造ロール台車13全体は、鋳造ロール台車13の 駆動ブラケット40と主機フレーム11との間に接続し た複動油圧ピストンシリンダ装置39を発動させること により、レール33に沿ったアセンブリステーション1 4から鋳造ステーション15への移動及びその逆の移動 が可能である。

【0016】平行鋳造ロール16は台車フレーム31に取付けた電動モータ及びトランスミッションから延びるロール駆動軸41を介して相反回転する。平行鋳造ロール16の銅製周壁には、一連の縦方向に延び周方向に離間した水冷通路を形成し、回転グランド43を介してロール駆動軸41に連結した供給ホース42からロール駆動軸41内の給水ダクトを経てロール端部への冷水供給がなされる。典型的には、1300mm幅のストリップを生産できるようロールは径が約500mm、長さが1300mmである。

【0017】鋳造作業中の取鍋17、タンディッシュ18及び供給ノズル19の配置を最も明確に示しているのが図1、図2及び図7である。取鍋17は全く従来の構成であり、ヨーク45により天井クレーンで支持することにより高温湯受ステーションから移送可能となっている。取鍋17に取付けたストッパロッド46をサーボシリンダで発動させることにより、湯を取鍋17から出口ノズル47及び耐火シュラウド48を介してタンディッシュ18に流入させることができる。

【0018】タンディッシュ18も従来の構造のもので、アルミナグラファイト等の耐火物で造られた幅広の鉢型である。タンディッシュ18は一側で取鍋17から湯を受け、その側に前記した溢流口24及び緊急プラグ25を備えている。タンディッシュ18の他側には一連の縦方向に離間した湯出口開口52が備えられている。タンディッシュ18下側に設けた取付ブラケット53は、タンディッシュ18をロール台車フレーム31に取付けるためのものであり、ロール台車フレーム31の位置合わせペグ54を受ける開口を備えていて、以下に記述するごとくタンディッシュ18を正確に位置決めす

【0019】供給ノズル19はアルミナグラファイト等の耐火物製の細長体である。供給ノズル19下部が内方下向にすぼまるテーパ状となっていて平行鋳造ロール1

50

5

6間隙に突入でき、又、取付ブラケット60を備えていてロール台車フレーム31で支持される。供給ノズル19上部には外側に突出し下方を向いた側肩部55を形成してあるので、以下に記述するロボット装置により供給ノズル19の持上げ・移送が可能と成る。

【0020】供給ノズル19に水平方向に相互離間しほぼ垂直に延びる一連の流路を備え、適度に低速の湯を平行鋳造ロール16全幅にわたって放出させることにより、湯を初期疑固の起きるロール表面に直接跳ね飛ばすことなく平行鋳造ロール16間隙へと送給することがでもる。若しくは、供給ノズル19に単一の連続長孔出口を設けて、低速カーテン状の湯を直接平行鋳造ロール16間隙に送給してもよい。供給ノズル19出口は平行鋳造ロール16間隙の上方に形成される湯溜のメニスカスレベルより上にあってもよいし、湯溜の中に浸かっていてもよい。以下に詳細に説明するように、湯溜を平行鋳造ロール16端で画成するのは対の側閉板56であり、側閉板56は、鋳造ロール台車13が鋳造ステーション15にある場合、平行鋳造ロール16の段付端57で保持する。

【0021】鋳造作業の前に、取鍋17、タンディッシ コ18、供給ノズル19及び側閉板56は全て全般に1 200~1300℃の使用温度に予熱しなければならな い。これら予熱した構成部品を平行鋳造ロール16に対 する作動位置へと移し、予熱した構成部品、特に供給ノ ズル19に重大な局部冷却箇所が生じて鋳造中の不均一 な疑固とならないよう、短い時間内に鋳造を始めれば、 鉄金属を上手に鋳造して十分満足のいくストリップを造 ることができる。この目的のため、図示の鋳造装置には 鋳造ロール台車13がアセンブリステーション14にあ 30 るときに予熱済のタンディッシュ18と供給ノズル19 を迅速に鋳造ロール台車13に取付けできる手段を有し ており、従って、鋳造ロール台車13は予熱済タンディ ッシュ18及び供給ノズル19とともに鋳造ステーショ ン15に移動でき、鋳造ステーション15では予熱済の 側閉板56を取鍋17からの注湯前に迅速に平行鋳造口 ール16の端に当てがうことができる。

【0022】タンディッシュ18はアセンブリステーション14に隣接配置したガス炉61で予熱し、供給ノズル19はこれまたアセンブリステーション14に隣接配 40 置したノズル予熱炉62内で予熱する。予熱後、主機フレーム11の天井レール65に取付けたコンピュータ制御の予熱ロボット装置63,34が、最初に予熱済供給ノズル19をノズル予熱炉62から移して鋳造ロール台・車13に取付け、次いで同様にタンディッシュ18を鋳造ロール台車13に移して供給ノズル19の上方に正確に配置する。

【0023】ロボット装置63の構造とそれが供給ノズル19を鋳造ロール間の位置に移す作動を最も明確に示すのが図1と図3である。これら図面に示されているよ 50

うに、天井レール65は台車フレーム31の移動方向の 横方向に延び、鋳造ロール台車13がアセンブリステーション14にある時には平行鋳造ロール16間隙上方で 鋳造ロール台車13を直接横切って延びる。ロボット装置63は、ホイール67により天井レール65に取付け てあり、コンピュータ制御された駆動モータ68の作動 により天井レール65に沿って移動可能な、台車66で 構成する。台車66はシリンダ装置69を担持し、その 下端に挟み機構71を取付ける。挟み機構71は、供給 ノズル19上端の肩部55に係合するようになっている 内向きフィンガ72で構成する。

【0024】最初は、ロボット装置63をノズル予熱炉62上方に位置決めする。予熱後、シリンダ装置69を伸ばして挟み機構71を下降させ、挟み機構71を発動して供給ノズル19上端の肩部55に係合させる。次いで、シリンダ装置69を後退させて供給ノズル19をパンプリステーション14の平行鋳造ロール16間隙直上の位置へと移す。更に、シリンダ装置69により供給ノズル19を降下させて台車フレーム31の取付ブラケット60に着座させて台車フレーム31の取付ブラケット60に着座させて台車フレーム31の取付ブラケット60に着座させて台車フレーム31の取付ブラケット60に着座させることにより、供給ノズル19を平行鋳造ロール16間隙へと下方突出する位置に支持する。次いで、挟み機構71を解除し、シリンダ装置69を後退させ鋳造ロール自13から離れるよう持上げる。更に、ロボット装置63全体を天井レール65に沿ってアセンブリステーション14から離れる方向に動かす。

【0025】ロボット装置64とそれがタンディッシュ18を動かす作動を最も明確に示しているのが図1と図4である。ロボット装置64は、ホイール78により天井レール65に取付けてあり、コンピュータ制御された駆動モータ73により天井レール65に沿って移動可能な台車77で構成し、台車77が担持する下向空気圧ピストンシリンダ装置74の底部に取付装置75を取付ける。取付装置75を発動させることにより、取付装置75はタンディッシュ18に取付けた昇降フレーム76に着脱可能に係合できる。

【0026】最初、タンディッシュ18をアセンブリステーション14に隣接したガス炉61で予熱している間、ロボット装置64はタンディッシュ18上方に位置決めしておく。予熱後、下向空気圧ピストンシリンダ装置74を伸ばして取付装置75を作動させ、昇降フレーム76に係合させる。そして下向空気圧ピストンシリンダ装置74を後退させることによりタンディッシュ18を持上げ、台車77を天井レール65に沿って動かし、タンディッシュ18を予熱済供給ノズル19が既に取付けられている鋳造ロール台車13上方の位置へと移し、下向空気圧ピストンシリンダ装置74を伸ばすことによって予熱済タンディッシュ18を台車フレーム31に降ろす。タンディッシュ18底部の取付ブラケット53により台車フレーム31にタンディッシュ18を支持さ

せ、取付ブラケット53の開口に台車フレーム31の位置合わせペグ54を嵌合させ、タンディッシュ18を供給ノズル19の上方に正確に位置決めする。次いで、取付装置75を作動させて昇降フレーム76を外し、下向空気圧ピストンシリンダ装置74を後退させることにより鋳造ロール台車13及びタンディッシュ18をフリーにして、アセンブリステーション14から図2に示すように鋳造ステーション15へと動かす。

【0027】側閉板56は窒化ほう素等の強力な耐火物で造り、平行鋳造ロール16の段付端57の曲率に合ったスカロップ側縁81を設ける。側閉板56は、鋳造ステーション15にて対の油圧シリンダ装置83の作動により移動可能な板ホルダ82に取付けて、側閉板56を平行鋳造ロール16の段付端57に係合させて鋳造作業中に平行鋳造ロール16の端部閉止部をなすことができる

【0029】内管88が下端で担持する回転ヘッド93は、クランプ機構94を担持すると共に空気モータの作動により中央回転縦軸線95を中心に180°回転可能である。

【0030】ロボット装置85は全般に2つの電気抵抗ヒータ炉84の上方に隣接して配し、油圧シリンダ装置83が後退位置にあるとき、板ホルダ82を電気抵抗ヒータ炉84の下方に隣接して配する。側閉板56の予熱後、クランプ機構94が電気抵抗ヒータ炉84内へと伸びることができ予熱済側閉板56を把持するよう発動することができるよう、入子式竪管構造物86を伸ばして回転ヘッド93を角度位置決めする。次いで、入子式竪管構造物86を後退させることにより側閉板56を電気抵抗ヒータ炉84から離れるよう持上げ、回転ヘッド93を180°回転させ、側閉板56を板ホルダ82直上の位置へと移す。次いで、入子式竪管構造物86を伸ばして予熱済側閉板56を板ホルダ82に降ろす。そしてクランプ機構94を外し、入子式竪管構造物86を完全に後退させ、ロボット装置85を鋳造ロール台車13か50

ら離すよう持上げる。そして油圧シリンダ装置83を発動させて予熱済側閉板56を平行鋳造ロール16の段付端部57と係合させる。鋳造作業中、常に側閉板56は回転する平行鋳造ロール16に対し油圧シリンダ装置83により偏寄させる。

【0031】鋳造作業前に、タンディッシュ18と供給 ノズル19は各炉61,62で約1200~1300℃ の温度に予熱し、側閉板56は鋳造ステーション15に 隣接した電気抵抗ヒータ炉84で約1250℃の温度に 予熱し、鋳造ロール台車13はアセンブリステーション 14に位置決めし、熱鋼の取鍋17を高温湯受けステーションから鋳造ステーションへと移す。次いで、以下の 一連の開始作業を行なう。

【0032】1. 予熱した供給ノズル19を対応するロボット装置63で持上げて鋳造ロール台車13へ移送し、台車フレーム31に取付ける。

【0033】2. 予熱したタンディッシュ18を対応するロボット装置64で持上げて鋳造ロール台車13に載せ、位置合わせペグ54をタンディッシュ18取付ブラケット53の開口に嵌入させることにより正確に位置決めする。

【0034】3. 鋳造ロール台車13、供給ノズル19 及びタンディッシュ18で構成されるアセンブリを、複 動油圧ピストンシリンダ装置39の操作によりレール3 3に沿って鋳造ステーション15へ移す。

【0035】4. 予熱した側閉板56をロボット装置85により電気抵抗ヒータ炉84から持上げ、板ホルダ82内に位置させ、そして油圧シリンダ装置83を発動させて予熱済側閉板56を平行鋳造ロール16の段付端部57に係合させる。

【0036】5. 取鍋17のストッパロッド46を発動させて取鍋17からタンディッシュ18、供給ノズル19を介し平行鋳造ロール16へと注湯する。

【0037】6. 初期注湯で造られたヘッド端を、入子 式竪管構造物86を発動させることにより基準コイラ2 1のかみ合い部へガイドする。エプロンデーブル96が 主機フレーム11の枢着取付部97から吊下がってお り、油圧シリンダ装置98の作用により基準コイラ21 の方へ旋回可能である。エプロンテーブル96が、ピス トンシリンダ装置101によって発動される上側ストリ ップガイドフラップ99に対して作動でき、ストリップ を対の竪側ロール102間で拘束することができる。へ ッド端を基準コイラ21のかみ合い部にガイドしてか ら、ストリップを巻き取るよう基準コイラ21を回転さ せると、エプロンテーブル96は非作動位置へと揺れ戻 ることによりストリップから離れて主機フレーム11か ら吊下がった状態となり、ストリップは直接基準コイラ 21に巻き取られる。出来上がったストリップは後で第 2コイラ22に送られて鋳造装置から移送する最終コイ ルとなる。

【0038】なお、この実施例は単なる例示であるた め、大幅な改変が可能である。全般的なレイアウトも、 装置の種々の構成部品の特定の設計に合せて改変するこ とができる。このように、本発明は図示した装置の詳細 に限定されるものではなく、本発明の範囲内で種々変更 を加えることができるのは勿論である。

### [0039]

【発明の効果】本発明の金属ストリップ鋳造方法及び装 置においては、方法及び装置の何れにおいても鋳造開始 作業を短時間で十分に成し遂げることができるため、鉄 10 53 取付プラケット 金属ストリップをもうまく鋳造することができる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明によって構成され、アセンブリステーシ ョンと鋳造ステーションとの間を移動可能な連続ストリ ップ鋳造機の平面図である。

【図2】図1の線2-2縦断面図である。

【図3】図1の線3-3縦断面図である。

【図4】鋳造機に組み込まれたタンディッシュの昇降装 置を特に示した、鋳造機の一部の部分断面立面図であ

【図5】鋳造機に組み込まれた側閉板位置決め装置を特 に示した、図3の線5-5縦断面図である。

【図6】図1の線6-6縦断面図である。

【図7】図1の線7-7縦断面図である。

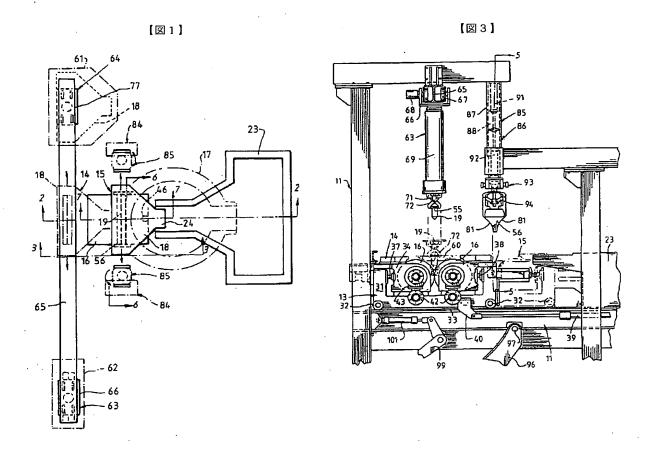
### 【符号の説明】

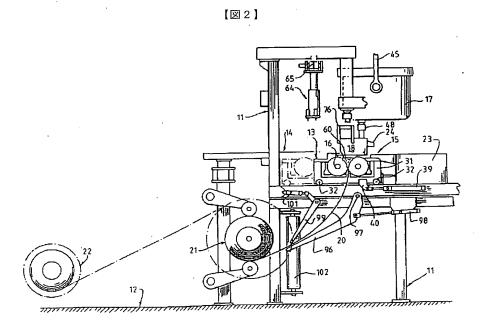
- 11 主機フレーム
- 13 鋳造ロール台車
- 14 アセンブリステーション(第1ステーション)
- 15 鋳造ステーション (第2ステーション)
- 16 平行鋳造ロール
- 17 取鍋
- 18 タンディッシュ
- 19 供給ノズル
- 21 基準コイラ
- 23 容器
- 24 溢流口
- 25 緊急プラグ
- 31 台車フレーム
- 32 ホイール
- 33 レール
- 37, 38 油圧シリンダ装置

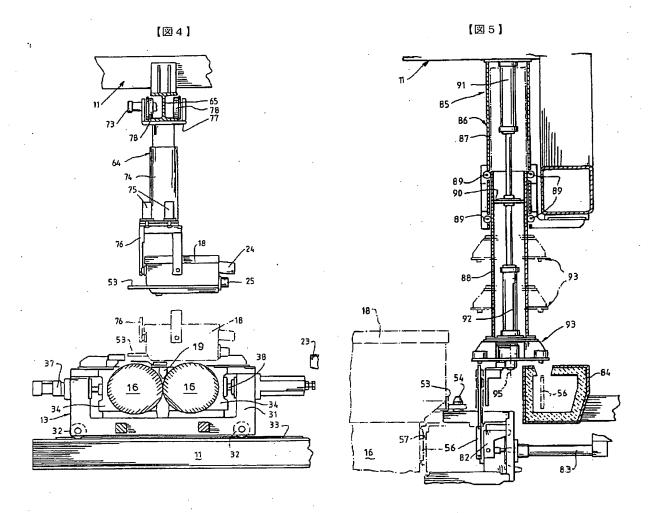
39 複動油圧ピストンシリンダ装置

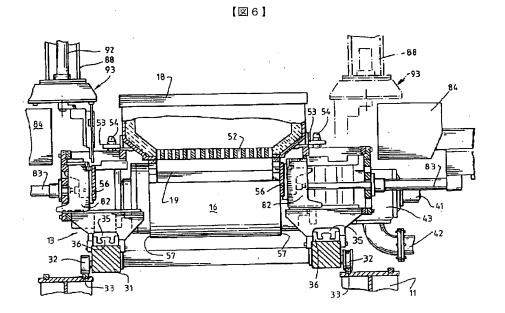
10

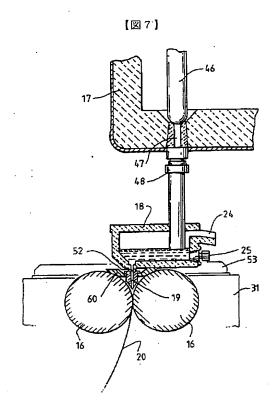
- 40 駆動ブラケット
- 41 ロール駆動軸
- 42 供給ホース
- 43 回転グランド
- 46 ストッパロッド
- 47 出口ノズル
- 48 耐火シュラウド
- 52 湯出口開口
- 54 位置合わせペグ
- 5 6 側閉板
- 62 ノズル予熱炉
- 63 ロボット装置
- 64 ロボット装置
- 65 天井レール
- 66 台車
- 67 ホイール
- 68 駆動モータ
- 20 69 シリンダ装置
  - 71 挟み機構
  - 7.4 下向空気圧ピストンシリンダ装置
  - 75 取付装置
  - 76 昇降フレーム
  - 77 台車
  - 81 スカロップ側縁
  - 82 板ホルダ
  - 83 油圧シリンダ装置
  - 84 電気抵抗ヒータ炉
- 30 85 ロボット装置
  - 8 6 入子式竪管構造物
  - 87 外管
  - 88 内管
  - 89 ローラ
  - 91,92 空気圧ピストンシリンダ装置
  - 93 回転ヘッド
  - 94 クランプ機構
  - 96 エプロンテーブル
  - 98 油圧シリンダ装置
- 40 99 ガイドフラップ
  - 101 ピストンシリンダ装置











# フロントページの続き

# (72)発明者 深瀬久彦

オーストラリア国 ニュー サウス ウェールズ ウォロンゴン コーリマル スト リート ユニット 25/22-26

# (72)発明者 加藤平二

神奈川県横浜市磯子区新中原町1番地 石 川島播磨重工業株式会社横浜第二工場内

# (72)発明者 野村昭博

オーストラリア国 ニュー サウス ウェ ールズ ウォロンゴン ノース ブルク ストリート 10